

Einführung in CANoe Modelle für FlexRay

Dauer:	1 Tag
Zielgruppe:	CANoe-Anwender (Steuergeräte-Entwicklung, Kfz-Elektrik, Prüfplanung und -durchführung)
Voraussetzungen:	Grundlagen FlexRay und CANoe für FlexRay

1 Motivation für CAPL (0,5 h)

Ziel:	Einsatz der CAPL-Programmiersprache (Communication Access Programming Language) zur Simulation von Steuergeräten (Netzknoten) und der Automatisierung von Messabläufen
Inhalt:	Anwendungsgebiete und Möglichkeiten von CAPL

2 CAPL Grundlagen für FlexRay (2,0h)

Ziel:	Vorstellung des Ereignisprozedurkonzeptes und dessen Einsatz zur Verarbeitung empfangener Frames, Senden vorbereiteter FlexRay Frames in einem definierten Zeitslot
Inhalt:	Ereignisprozeduren für FlexRay, Timer und Zeitfunktionen, Zeitgesteuertes und ereignisgesteuertes Senden von FlexRay Frames und Übungen

3 CANoe Signal Server (2,0 h)

Ziel:	Konzept des Signal Server als Vereinfachung in der Simulation von Steuergeräten
Inhalt:	Funktionen zum Lesen und Setzen von Signalen. Einsatz des Signal Servers in Verbindung mit der FIBEX Datei und Übungen

4 Arbeiten mit Panels (2,0 h)

Ziel:	Verwendung des Panel-Editors zum Erstellen und Modifizieren von Bedien- und Anzeigepanels, Einbinden der Panels in CANoe
Inhalt:	Panel-Editor, Anzeige- und Bedienelemente, Bitmapelemente, Zeigerelement, Hex-Edit-Control, Einsatz des Signal Servers und Übungen

5 CANoe RT Systeme (0,5 h)

Ziel:	Simulation mit erhöhten Anforderungen an Datenmenge oder zeitlicher Genauigkeit
Inhalt:	Schritte für Aufteilung von CANoe auf zwei Rechner, einen Rechner für die Analyse und einen Rechner für die Simulation und Konfiguration und Demonstration, Leistungsdaten

6 Fragen, Anregungen, Wünsche

Ziel:	Klärung offener Fragen und offene Diskussion als Feedback für Vector
--------------	--