

バス ドライバの概要












ベクター製CAN、LIN、FlexRayの各インターフェイス用バス ドライバ

CANcab/ CANpiggy	トランシーバ	ポーレート (最大)	D-SUBコネクタ内ピン配置	最適な応用分野	設計	特殊機能
251	PCA82C251	1 Mbps (高速)	2 = CAN_L 3 = GND 5 = Shield 7 = CAN_H	自動車テクノロジー (パワー トレイン (駆動) 系バス)、 オートメーション、航空宇 宙、船舶分野	A、D	
251opto	PCA82C251	1 Mbps (高速)	2 = CAN_L 3 = VB- 5 = Shield 7 = CAN_H	自動車テクノロジー (パワー トレイン (駆動) 系バス)、 オートメーション、航空宇 宙、船舶分野	A、D	光学絶縁、電源は内部より供給。
251fibre	PCA82C251 + LWLカプラー: HFBR1528/HF BR2528	1 Mbps (高速)	2 = CAN_L 3 = VB- 5 = Shield 7 = CAN_H 9 = VB+	高速CANでのネットワーク 延長	B	妨害耐性。 2本の光ファイバ ワイヤー ケーブルで 接続された2つのデバイス パーツ。
1041Aopto	TJA1041	1 Mbps (高速)	2 = CAN_L 3 = VB- 4 = Split 5 = Shield 7 = CAN_H 9 = VB+	自動車テクノロジー (パワー トレイン (駆動) 系バス)、 オートメーション、航空宇 宙、船舶分野	A、D	ウェイクアップ可能。光学絶縁、電源は 外部より供給 (10 V~18 V)、内部電源 供給も可能(オプション)。
1050	TJA1050	1 Mbps (高速)	2 = CAN_L 3 = GND 5 = Shield 7 = CAN_H	自動車テクノロジー (パワー トレイン (駆動) 系バス)、 オートメーション、航空宇 宙、船舶分野	A、D	非常に低い電磁放射 (EME)、高い電磁 放射耐性 (EMI)。
1050opto	TJA1050	1 Mbps (高速)	2 = CAN_L 3 = VB- 5 = Shield 7 = CAN_H	自動車テクノロジー (パワー トレイン (駆動) 系バス)、 オートメーション、航空宇 宙、船舶分野	A、D	光学絶縁、電源は内部より供給。 非常に低い電磁放射 (EME)、高い電磁 放射耐性 (EMI)。
1054	TJA1054	125 Kbps (低速)	2 = CAN_L 3 = GND 5 = Shield 7 = CAN_H	自動車テクノロジー (ボディ ー エレクトロニクス バス)	A、D	
1054opto	TJA1054	125 Kbps (低速)	2 = CAN_L 3 = VB- 5 = Shield 7 = CAN_H 9 = VB+	自動車テクノロジー (ボディ ー エレクトロニクス バス)	A、D	光学絶縁、電源は外部より供給 (10 V ~18 V)、内部電源供給も可能(オプシ ョン)。
5790c	AU5790	100 Kbps (高速) 40 Kbps (低速)	3 = GND 4 = 100Ω (HS- Mode) 5 = Shield 7 = CAN_H 9 = V_Batt	自動車テクノロジー: シングル ワイヤーCAN (SWC、ボディ ー エレクト ロニクス バス)	A、D	100 Ω 高速モードへ切り替え時に自動 的に抵抗100Ωを有効化。トランシーバ電 圧 6 V~18 V
5790opto c	AU5790	100 Kbps (高速) 40 Kbps (低速)	3 = VB- 4 = 100Ω (HS- Mode) 5 = Shield 7 = CAN_H 9 = VB+	自動車テクノロジー: シングル ワイヤーCAN (SWC、ボディ ー エレクト ロニクス バス)	A、D	「5790c」と同様。光学絶縁、電源は外部 より供給 (10 V~18 V)、内部電源供給 も可能(オプション)。

CANcab/ CANpiggy	トランシーバ	ポーレート (最大)	D-SUBコネクタ内ピン配置	最適な応用分野	設計	特殊機能
10011opto	B10011S	250 Kbps	2 = CAN_L 3 = VB- 5 = Shield 7 = CAN_H 9 = VB+	商用車テクノロジー (トラックおよびトレイラ) ISO WD11992-1	A、D	商用車分野で推奨のCANアプリケーション用、外部電源供給 (16 V~32 V)。
LINcab/ LINpiggy	トランシーバ	ポーレート (最大)	D-SUBコネクタ内ピン配置	最適な応用分野	設計	特殊機能
6259mag	TLE6259	20 Kbps	3 = VB- 4 = Pw 5 = Shield 7 = LIN 9 = VB+	自動車テクノロジー、LIN1.xおよびLIN2.xアプリケーション (LIN1.xが最適)	A、D	磁気絶縁 LIN1.x 物理レイヤーへの互換 (12V) ドミナント/レセッシブ ストレス機能の提供 5 Kボー未満LINアプリケーションに最適
7259mag	TLE7259	20 Kbps	3 = VB- 4 = Pw 5 = Shield 7 = LIN 9 = VB+	自動車および商用車テクノロジー (トラックおよびトレイラ)、LIN1.xおよびLIN2.xアプリケーション (LIN2.x最適)	A、D	磁気絶縁 LIN2.x 物理レイヤーへの互換 (12V、24V) ドミナント/レセッシブ ストレス機能の提供 ドミナント タイムアウトが6msのため、5 Kボー未満のLINアプリケーションには不適切
FRpiggy	トランシーバ	ポーレート (最大)	D-SUBコネクタ内ピン配置	最適な応用分野	設計	特殊機能
1080	2x TJA1080 (Channel A & B)	10 Mbps	2 = Ch. A BM 3 = GND 4 = Ch. B BM 5 = Shield 7 = Ch. A BP 8 = Ch. B BP	自動車テクノロジー 安全性に関わるアプリケーション (X-By-Wire)	E	FlexRay 2チャンネルを同時に使用するための2つのトランシーバ
Miscellaneous Cabs	トランシーバ	ポーレート (最大)	D-SUBコネクタ内ピン配置	最適な応用分野	設計	特殊機能
EVA	ユーザー固有	ユーザー固有	ユーザー固有	ユーザー固有のバス	C	評価キット: ブレッドボード上にバス トランシーバを搭載し、ユーザー固有のCANcabを実装。
IOcab 8444opto	-	-	1-4 = Digital IO 5 = PWM/Capture 6 = GND 7-8 = Analog IO 9-12 = Digital IO 13 = GND 14-15 = Analog IO	自動車および商用車テクノロジー、オートメーション テクノロジー、航空宇宙、船舶分野	A	アナログおよびデジタル シグナルの生成および測定に使用。
J1708cab 65176opto	SN65176B	9.6 Kbps	2 = A 3 = GND 5 = Shield 7 = B	商用車テクノロジー (パワーバス、ボディー エレクトロニクス バス)	A	光学絶縁、電源は内部より供給。

VB+, VB- = 光学絶縁のための電源供給。 V_Batt = GNDを基準に±12 V。

デザインとコネクタ

デザイン名	適用対象	ハードウェアへの接続	デザイン	接続 CANまたはLINバス
A - CANcab/ LINcab	CANcardXL			
B - CANcab	CANcardXL			
C - CANcab (ケーブルおよびケ- ース)	CANcardXL			
D - CANpiggy LINpiggy (プラグイン ボード “ピギーバック”)	CANcaseXL, CANboardXL, CANboardXL pxi, CANister		 	
E - FRpiggy (プラグイン ボード ピギーバック)	VN3300, VN3600		